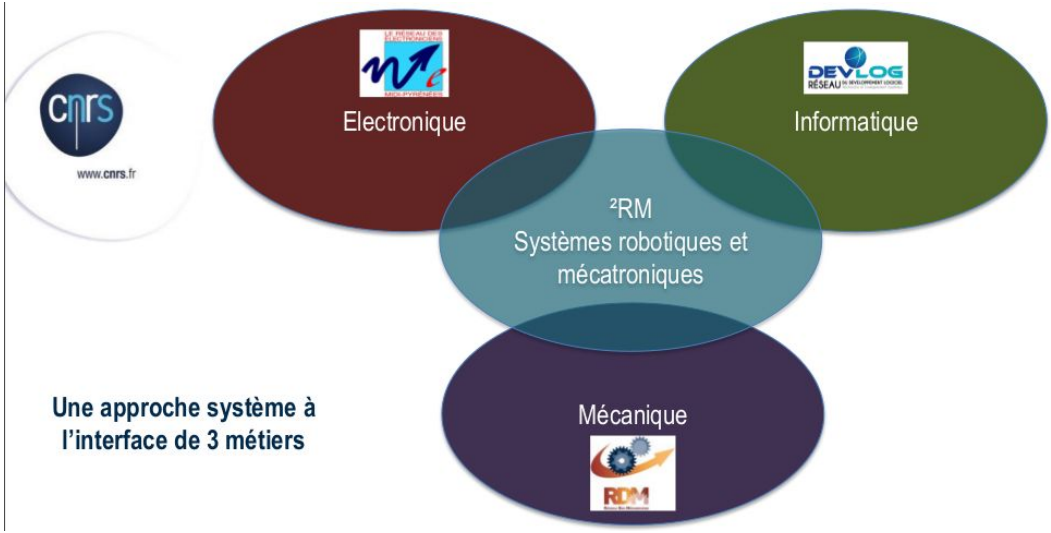
Table Ronde Journée Technique ²RM

Robotique Mobile Terrestre
Clermont Ferrand
4 juillet 2018

Robots mobiles terrestres et Positionnement ²RM

- Véhicules autonomes routiers (automobiles)
- Navettes autonomes
- Robots agricoles
- Robotique intérieure
- Robotique de logistique (portuaire, ateliers, …)
- Bases mobiles au sens large pour la robotique de service
- ...



Création d'un groupe technique 2rm-wheeled

- Echanges sur les plateformes techniques :
  - Conception et fabrication mécatronique
  - Développement informatique
  - Conseils sur les choix technologiques
  - Bonnes pratiques de capitalisation, d'expérimentation
- Garde-fous :
  - Conserver la confidentialité des travaux de recherche
  - Ne pas interférer avec le transfert technologique vers l'industrie mais y participer dans le cadre défini par nos hébergeurs

- Outils :
  - https://wiki.2rm.cnrs.fr
  - Organisation github : https://github.com/2rm-robotics
  - 2rm-robmob-wheel@services.cnrs.fr
- et attentes :
  - Réalisations concrètes (codes, schémas, doc, tutos, …)
- Questions :
  - Faut-il élargir aux autres axes de la robotique mobile (aériennes et sous-marine) ? NON, de préférence focaliser sur un sujet précis et créer d'autres groupes techniques pour les autres axes de robotique mobile.

cycab-dev

Discussions table ronde

- Faire une **newsletter** après les journées qui synthétisent les exposés en 5 lignes. Mettre sur le site ou sur le wiki les liens importants vers les noeuds ROS développés par exemple
- **Partage de datasets** (au format bag). Si besoin le copil 2RM trouvera des espaces de stockage pour l'hébergement.
- Envoyer un email à l'ensemble des participants qui souhaitent s'**abonner à la liste 2rm@services.cnrs.fr** Dans l'assemblée moins d'un tiers des participants avaient connaissance de la liste. Le principal vecteur d'informations est la liste du GDR Robotique.
- Idée de la roscon : sur un tableau blanc au début de la conf, chacun écrit un sujet technique qu'il souhaite aborder ou choisit un sujet déjà cité. Ensuite des **sessions techniques** en petit comité et en parallèle sont organisées l'après midi pour échanger sur le sujet. Pour 2RM, prévoir une pré-organisation en amont de la journée
- **Webinars** : présentation online avec slides, vidéo, démo sur une courte durée. Utiliser rendez-vous.renater.fr et mattermost
- **Hackathons** au sein du réseau :
  - En présentiel, hackathon classique sur une journée ou plus (à organiser sur des robots ou des rejeux).
  - En ligne, sur des rejeu de données ou des simulateurs principalement (sur des robots réels, c'est certainement possible mais compliqué) via les outils de webinars et git.
- Outil de **Q&A** comme ROS ou stackoverflow en version FR
- Année prochaine : renouveler la **journée technique Robotique mobile à roues** avec au programme :
  - Des exposés le matin
  - Des sessions techniques l'après midi en petit groupe (2 sessions de 1h30 ou sessions de 1h suivant les demandes qui seront remontées).